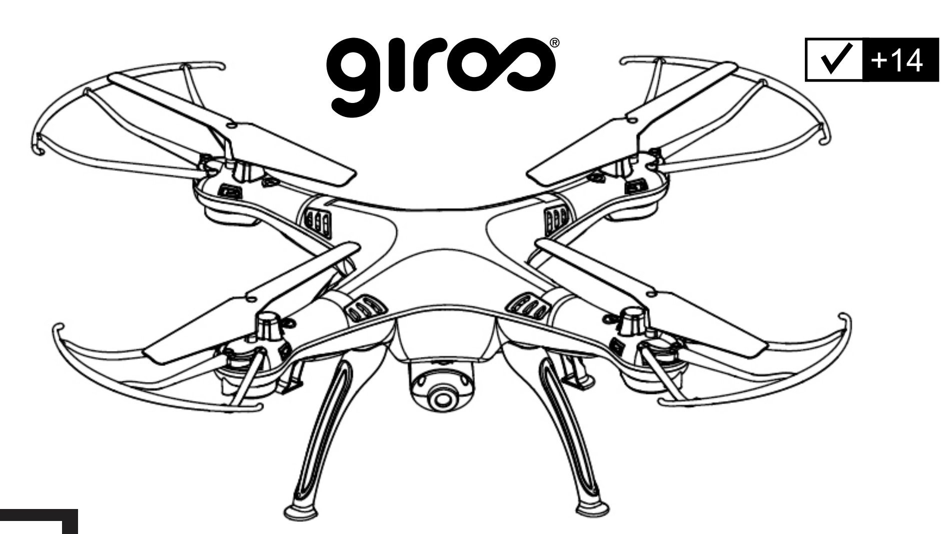


Drone Quadcopter R/C



✓ +14

PT

MANUAL DE UTILIZAÇÃO

CARACTERÍSTICAS

SYM0X5S **SEM CÂMERA**

4 Canais R/C Quad Copter
Super resistente, versátil, garantia de qualidade Syma / Giros®.
Função 4 Canáis: cima e baixo, esquerda e direita, frente e trás, deslocação diagonal.
Função Especial Drone rotação 360° e flash lights em voo
Tempo de Carga: +/- 130 minutos (USB carregador)
Tempo de voo: até 5 minutos
Distância de controlo: 50 metros
Frequência: 2.4 Ghz
Bateria Recarregável: 3.7 V 500mAh Li-PO
Baterias Comando: 4x LR6 AA não incluídas
Comando e cabo carregador USB incluídos.
Medidas Drone: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm

SYM0X5SC **COM CÂMERA**

4 Canais R/C Quad Copter
Câmera 2Mp para vídeos e 5Mp para fotos incluída
Super resistente, versátil, garantia de qualidade Syma / Giros®.
Função 4 Canáis: cima e baixo, esquerda e direita, frente e trás, deslocação diagonal.
Função Especial Drone rotação 360° e flash lights em voo
Tempo de Carga: +/- 130 minutos (USB carregador)
Tempo de voo: até 5 minutos
Distância de controlo: 50 metros
Frequência: 2.4 Ghz
Bateria Recarregável: 3.7 V 500mAh Li-PO
Baterias Comando: 4x LR6 AA não incluídas
Comando e cabo carregador USB incluídos.
Medidas Drone: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm












INDOOR/ OUTDOOR | 4CH | 2.4G | 360° Eversion | 6AXIS STABILIZATION | TWO MODE SELECTION | LI-POLY BATTERY

ATENÇÃO!

1• Este produto não é um brinquedo! Para a utilização do drone recomenda-se que o utilizador tenha idade igual ou superior a 14 anos e/ou acompanhado por um adulto.
2• O produto deve ser utilizado após a leitura das instruções que constam neste manual.
3• Espaço de Vôo - deverá utilizar o drone numa área livre, que possibilite a utilização do controlo remoto sem obstáculos mantendo-o dentro do seu campo de visão.
4• Certifique-se de que o cabo de carregamento USB é original e respeita as normas do fabricante.

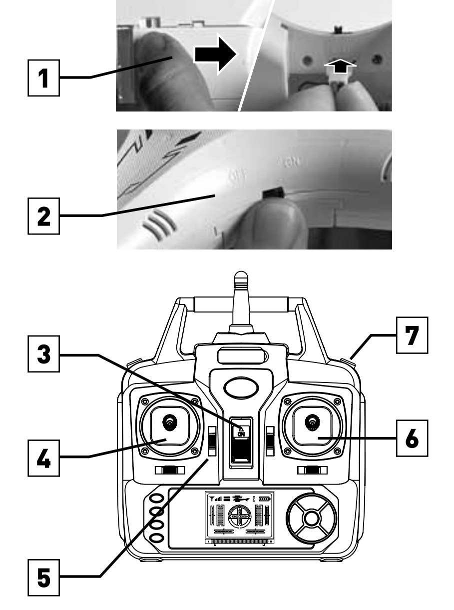
SEJA PREVENTIVO

1. Mantenha-o longe de pessoas, animais ou obstáculos.
2. Mantenha-o longe do ambientes húmidos, lagos, fontes, rios, mar...
3. Utilize este produto com segurança evitando comportamentos irresponsáveis.
4. Mantenha-o longe de estradas ou caminhos públicos.
4. Mantenha-o afastado de fontes de calor, como fogueiras, pois poderão danificar a estrutura.
5. Por favor, verifique sempre a posição do interruptor ON / OFF quando inicia/finaliza a sua utilização.

EMPARELHAR ANTES DE UTILIZAR

CARREGUE A BATERIA ANTES DE 1ª UTILIZAÇÃO

EMPARELHAR O DRONE COM O COMANDO:

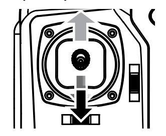


1 • Abra o compartimento da bateria no drone e **coloque o cabo de ligação (1).**

2 • Ligar o interruptor do Drone **(2)** (localizado na estrutura central/por baixo) deslocando o interruptor para a posição **ON**.

3 • Ligar o Interruptor do Comando **(3)** (centro do comando) deslocando o interruptor para a posição **ON**.

4 • Deslocar a Alavanca Esquerda **(4)** para a **FRENTE ↑ e Para TRÁS ↓** até ouvir um sinal (bip) de **emparelhamento**.



Quando as luzes do drone **param de piscar,** significa que **conseguiu** sincronizar/emparelhar a **ligação** entre o drone e o comando.

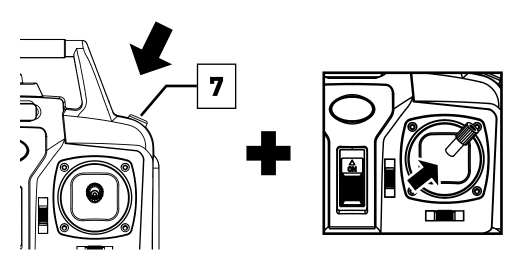
QUANTO **MENOR A CARGA** DAS BATERIAS **MENOR A DISTÂNCIA** DE ALCANCE DO COMANDO.

MOVIMENTO DE ROTAÇÃO 360º

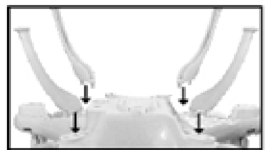
1 • Certifique-se que o drone se encontra a voar de forma estável, num espaço aberto e a uma altura/distância superior a 3 metros do chão.

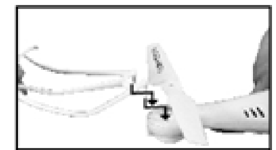
2 • Desloque a **alavanca direita para o canto superior direito** e **clique no botão superior/ lateral direito** (7).

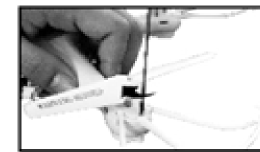
O Quadcopter irá efetuar uma rotação de 360º.



INSTALAR TRENS & PROTEÇÕES


Figura 1


Figura 2


Figura 3

1• Coloque os trens na base do drone como indicado na **Figura 1**.

2• Instale as proteções em todos os 4 cantos das hélices e aperte dos parafusos, ver **Figura 2 e 3**.

INSTALAR E RETIRAR CÂMERA

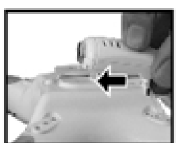


Figura 1 **Figura 2**

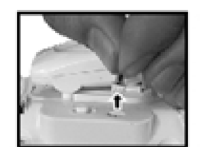
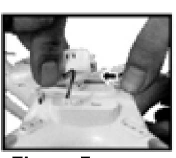

Figura 3


Figura 4


Figura 5

INTALAR CÂMERA
1• Desloque a câmera, como indicado na **Figura 1**.
2• Conecte o cabo da câmera ao drone como indicado na **Figura 2**.

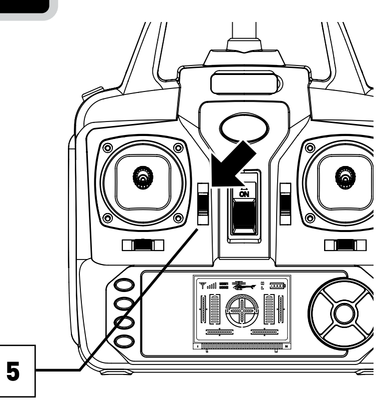
DESINSTALAR CÂMERA
1• Desconecte o cabo da câmera do drone **Figura 3**.
2• Pressione para baixo o bloqueador câmera ao drone **Figura 4**.
3• Empurre a câmera e retire-a como indicado na **Figura 5**.

FUNÇÃO CÂMERA APENAS PARA O SX5SC

COMO TIRAR FOTOGRAFIAS E GRAVAR VÍDEO

TIRAR FOTOGRAFIAS
Desloque o Interruptor **(5)**, para a **FRENTE** ↑por breves segundos ouvirá sinal (bip) confirmando a captura de fotografia.

GRAVAR VÍDEO
Desloque o Interruptor **(5)**, para a **TRÁS** ↓por breves segundos, ouvirá sinal (bip) e a luz verde da câmera estabilizará com a cor vermelha confirmando o início da gravação. Para parar a gravação desloque novamente o interruptor para **TRÁS** ↓ por breves segundos, ouvirá sinal (bip) e a luz vermelha apagará.



Problema	Causa	Solução
Não Responde	1. A bateria do quadcopter não tem energia suficiente. 2. A bateria do comando não tem energia suficiente. 3. A sincronização do comando não corresponde á do quadcopter.	1. Carregue a bateria do quadcopter. 2. Carregue ou substitua as pilhas se necessário. 3. Sincronize novamente a ligação entre o comando e o quadcopter.
Está Lento e não responde/tem uma navegação difícil	1. Energia Insuficiente no comando. 2. Um comando nas proximidades está a utilizar a mesma frequência.	1. Carregue ou substitua as pilhas se necessário. 2. Utilize-o fora do alcance da outra nave.

INSTRUÇÕES IMPORTANTES

1• Este produto não é um brinquedo, mas um equipamento que requer integração mecânica e eletrônica, com características de aerodinâmica e de transmissão de alta frequência. É necessária uma correta montagem, de modo a evitar acidentes.
O utilizador deve operar/controlá-lo de forma segura. Por favor, tenha em atenção que não assumiremos qualquer responsabilidade por mau manuseamento do produto, uma vez que isso poderá resultar em ferimentos graves ou danos no produto.
2• O produto deve ser utilizado por possoas capazes de seguir as instruções deste manual e possuir uma experiência de vôo. Não deverá ter idade inferior a 14 anos.
3• Espaço de Vôo - deverá utilizar o dispositivo numa área livre, que possibilite a utilização do controlo remoto dentro do campo de visão do utilizador.

4• Uma vez adquirido o produto, o utilizador deverá cumprir as indicações deste manual, e respeitar os termos da garantia indicados pelo vendedor.

5• Se houver qualquer problema ocorrido durante o tempo de uso, operação ou reparação, por favor, contacte a loja onde adquiriu o produto. Poderá também contactar o nosso serviço-de-pós-venda: spv@ajaguiar.com

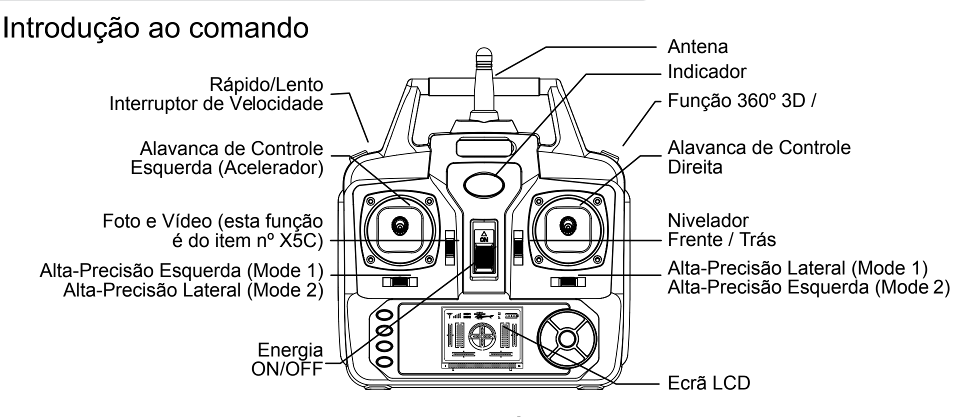
AVISOS! ATENÇÃO!

Este modelo de vôo R / C deve ser operado com precaução. Por favor, certifique-se de o operar longe de grupos de pessoas, animais ou obstáculos que poderão ser susceptiveis de lesões. Por favor, ATENÇÃO ao processo de montagem/condições do modelo, uma montagem incorreta, danos no modelo ou ligação incorrecta dos equipamentos de controle eletrônico, poderão provocar danos. **SEJA PREVENTIVO** - Tenha em atenção a segurança de vôo, quando em funcionamento seja cauteloso e avalie os elementos que o rodeia de forma a evitar possiveis acidentes, esteja sempre atento, eventuais acidentes podem ocorrer pela sua negligência.

1. Mantenha-o longe de pessoas, animais ou obstáculos.
2. Mantenha-o longe do ambientes húmidos.
3. Utilize este produto corretamente e evite utilizá-lo sozinho.
4. Mantenha-o longe de vias rápidas, e estradas de muito movimento.
4. Mantenha-o afastado de fontes de calor, poderá danificar a estrutura.
5. Por favor, verifique o interruptor ON / OFF. Verifique as imagens seguintes, uma correta identificação/colocação da posição do interruptor poderá provocar a perda de controle do modelo, podendo afetar a sua segurança e a de outros. Por favor, verifique sempre a posição do interruptor quando inicia/finaliza a sua utilização.

CONHEÇA O SEU COMANDO

Introdução ao comando



Instalação de baterias no comando

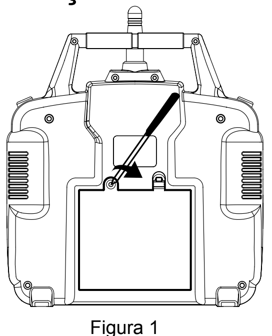


Figura 1

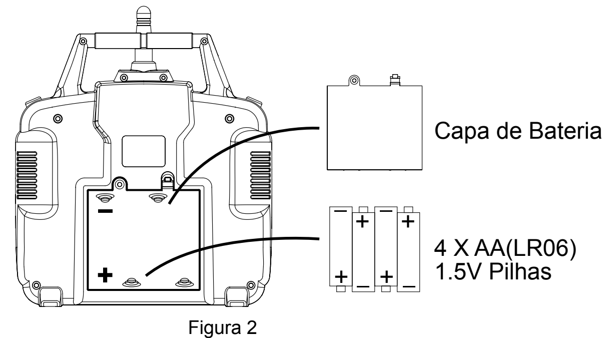
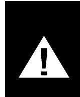


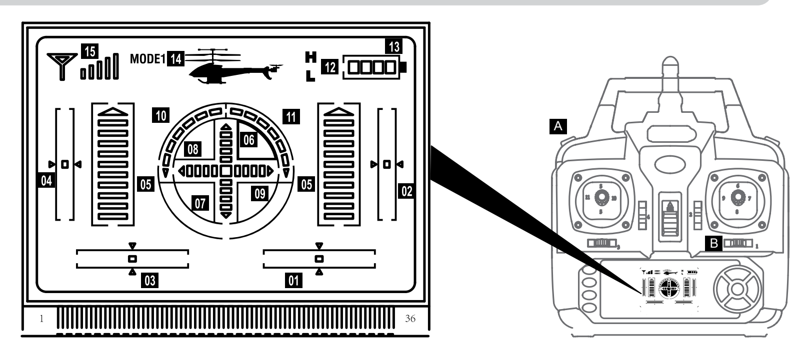
Figura 2

1.Utilize uma chave de fendas para remover os parafusos na parte traseira do comando, depois abra a tampa da bateria (Figura 1).
2.Instale 4 pilhas "AA" (não incluídas) na parte traseira do comando, depois coloque a tampa da bateria e coloque os parafusos (Figura 2).



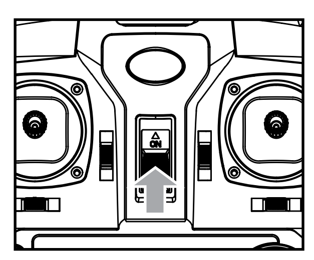
1. Instale as pilhas com a polaridade correta.
2. Não misture pilhas velhas e novas.
3. Não misture tipos diferentes de pilhas.

TECLADO DO CONTROLE REMOTO E MANUAL LCD

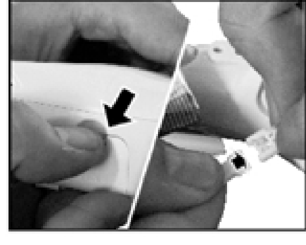


01. Alta-Precisão Lateral: Ligação Inicial no centro. (Movimentos Esquerda/Direita em Mode 2)
02. Alta-Precisão Frente/Backward: Ligação Inicial no meio.
03. Alta-Precisão Esquerda/Direita: Ligação Inicial no centro.(Movimente-se lateralmente no Mode 2)
04. Alavanca de aceleração de Alta-Precisão: Ligação Inicial no meio.
05. Acelerador: Ligação Inicial no nível mais baixo. (Acelerador de Esquerda/Direita)
06. Movimentos Frontais: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
07. Movimentos Traseiros: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
08. Movimentos Laterais - Direita: Ligação Inicial no nível mais baixo. (No meio do quadrado)
09. Movimentos Laterias-Esquerda: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
10. Virar á Esquerda: Puxe a alavanca esquerda para a esquerda, o quadcopter vai elevar-se e mover-se rápidamente para a esquerda.
11. Virar á Direita: Puxe a alavanca direita para a direita, o quadcopter vai elevar-se e mover-se rápidamente para a direita.
12. Velocidade Rápida/Lenta: Pressione o botão "A" por alguns segundos para selecionar entre o modo rápido e lento. "H" significa velocidade rápida e "L" velocidade lenta.
13. Identificador de Energia: De acordo com a bateria do seu comado.
14. Modo por definição quando incia a utilização. Quando mudar para o MODE 2, por favor, mantenha o o botão "B" pressionado para a direita, de seguida ligue o comando, o modo irá estar alterado no ecrã LCD. Os mesmos passos para a função MODE 1.
15. Indicação de Sinal: Normalmente na totalidade da tela.

PREPARADO PARA VOAR



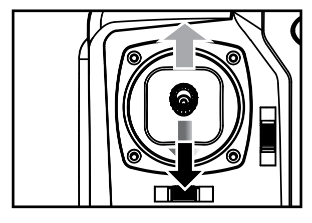
Passo 1: Ligue o interruptor ON/OFF no comando

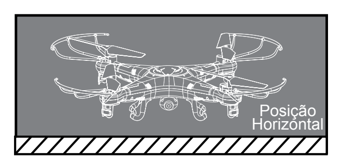


Passo 2: Abra o compartimento da bateria no quadcopter e conecte o cabo de ligação.



Passo 3: Feche o compartimento da bateria e ligue o quadcopter.





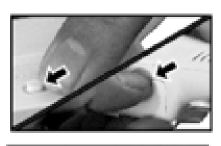
DICAS:
Quando inicia a sincronização como quadcopter mantenha-o numa posição horizontal para iniciar um voo estável.

Passo 4: Empurre a alavanca para a frente (no máximo) depois puxe-a para trás (no máximo). Ouvirá um som claro de que o quadcopter entrou no modo de pré-voo.

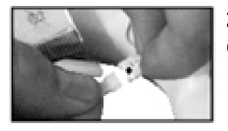
CUIDADOS:

1. Quando o indicador de ligação no comando está permanentemente ligada, mesmo que, o indicador no quad copter apareça a piscar lentamente, isto significa que a ligação não foi conseguida. Desligue o comando e o quad copter, colocando o interruptor em posição OFF, reiniciando os passos 1, 2 e 3.
2. Se o quad copter estiver a inclinar para um dos lados, com movimentos bruscos ou em rotação em espiral, por favor, desligue o comando e o quad copter, colocando o interruptor em posição OFF, reiniciando os passos 1,2 e 3.
3. Quando o indicador do quad copter permaneça a piscar lentamente, significa que entrou no modo de energia baixa, reduzindo assim a velocidade. Por favor, pare a sua utilização e recarregue-o entre 120 a 130 minutos.

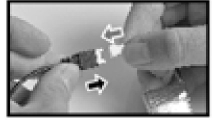
CARREGAR BATERIA DO DRONE



1. Coloque o interruptor do quadcoter ON/OFF na posição OFF depois abra a tampa da bateria.

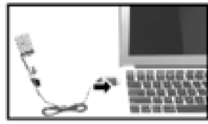


2. Desconecte o cabo de ligação da bateria.



3. Ligue o cabo USB (a ligação mais pequena) ao cabo de ligação da bateria. Certifique-se que a ligação está correta e segura.

ATENÇÃO! AVISOS!
Quando utilizar o computador para carregar, por favor, retire o carregador de energia do próprio computador.



4. Para carregar a bateria, insira. por favor o cabo USB a uma porta USB do computador. O indicador de Luz no cabo USB irá ficar ON durante o processo de carga, que desligar-se-á OFF quand a bateria estiver totalmente carregada.

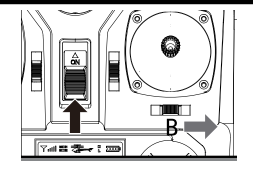


5. Reconecte o cabo de ligação da bateria no quadcopter e feche o compartimento.

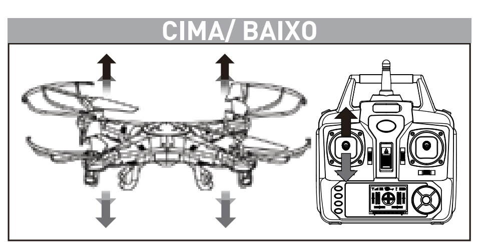
Tempo de Carregamento: +-130min — Tempo de Voo: +- 5 minutos!

MODOS E INSTRUÇÕES DO COMANDO

O comando possui dois modos, o Modo 1 e Modo 2, em linha com a opção de cada utilizador. Continue pressionando o botão B para a direita, depois ligue o comando para mudar para o Modo 1 ou Modo 2.

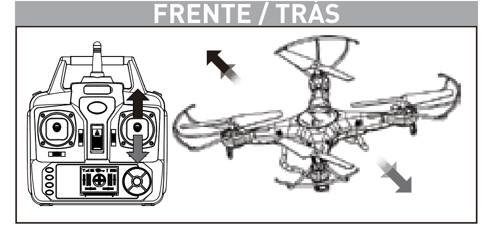


CIMA/ BAIXO



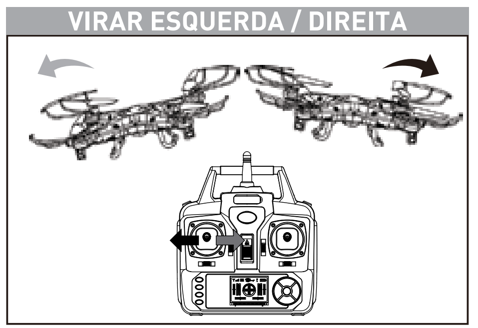
Movimente a Alavanca Esquerda para cima e para baixo, o quadcopter voará para cima e para baixo.

FRENTE / TRÁS



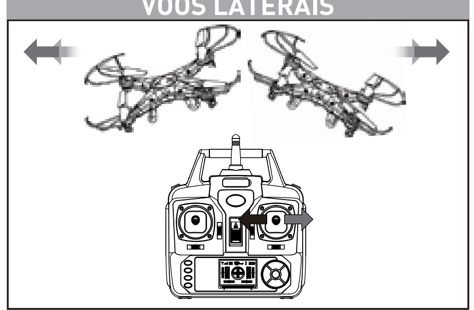
Movimente a Alavanca Direita para cima e para baixo, o quad copter voará para a frente e para trás.

VIRAR ESQUERDA / DIREITA



Movimente a Alavanca Direita para a esquerda e para direita, o quadcopter voará para a esquerda e para direita.

VOOS LATERAIS



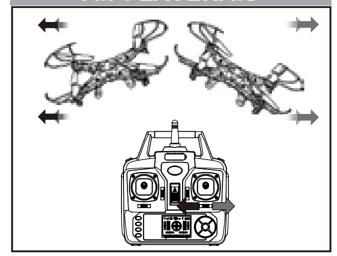
Quando o quadcopter continua a voar para a Direita/Esquerda deverá pressionar o botão de ajuste indicado.

OPERAÇÃO DE ALTA-PRECISÃO

A.P. FRENTE/TRÁS

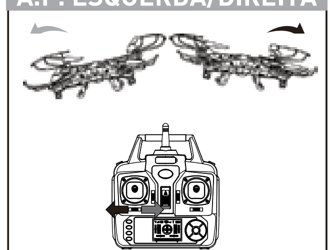
Quando o quadcopter continua a voar para a Frente/Trás, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para cima/baixo.

A.P. LATERAIS



Quando o quadcopter continua a voar para lateral esquerda/ direita, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para esquerda/direita.

A.P. ESQUERDA/DIREITA



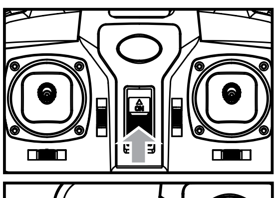
Quando o quadcopter continua a rodar para a esquerda/direita, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para esquerda/direita.

INTRODUÇÃO ÁS FUNÇÕES DO DRONE

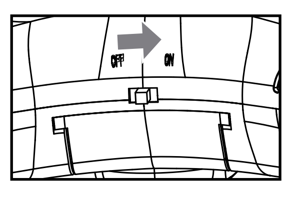
Poteção de baixa-voltagem:
Quando a bateria Quadcopter não for suficiente, os rotores irão interromper o fornecimento de energia. Preservando a energia da bateria de forma automática.

Proteção de Curto-circuito:
Quando as hélices do Quadcopter colidirem ou encravarem, o sistema de controle vai parar automaticamente o fornecimento de energia dos rotores, por favor volte a sincronizar o sinal de voo.

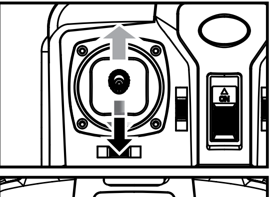
Função de Reinício:
Em caso de alterações no vôo ou vôo fora de ordem, restaure as configurações para o padrão de fábrica através dos seguintes métodos:



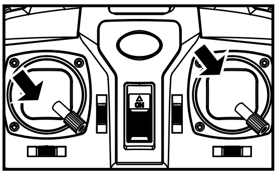
1• Desloque o interruptor de energia do comando para a posição ON.



2• Desloque o interruptor de energia do quadcopter para a posição ON



3• Quando o sinal de luz do quadcopter alterar o piscar do rápido para lento, por favor coloque a alavanca esquerda para a posição mais frontal, de seguida puxe-a para a posição mais para trás. O indicador de luz do quadcopter irá voltar a piscar de forma normal.



4• CORREÇÃO DE POSIÇÃO HORIZONTAL
Coloque o quadcopter em posição horizontal, de seguida movimento ambas as alavancas para a posição mais para trás e para a direita por cerca de 2-3 segundos, o indicador do quadcopter irá alterar o piscar do normal para o rápido; Depois de 2-3 segundos, o indicador irá voltar o piscar normal, isto significa que o processo de reinício foi concluído com êxito.

PEÇAS / PARTES - IDENTIFICAÇÃO

Para facilitar o pedido de peças, atribuimos nomes e códigos a cada uma das peças disponíveis para aquisição. Você pode comprar estas peças através do nosso serviço SPV: spv@ajaguiar.com



001
Capa da Estrutura



002
Hélices Principáis

003
Estr. Proteção



004
Trens de Aterragem



005
Suporte de Motor



006
Capas de Luzes



007
Motor A

008
Motor B



009
Luzes de bordo



010
Placa de recepção



011
Bateria

012
Cabo de Carga USB



013
Comando

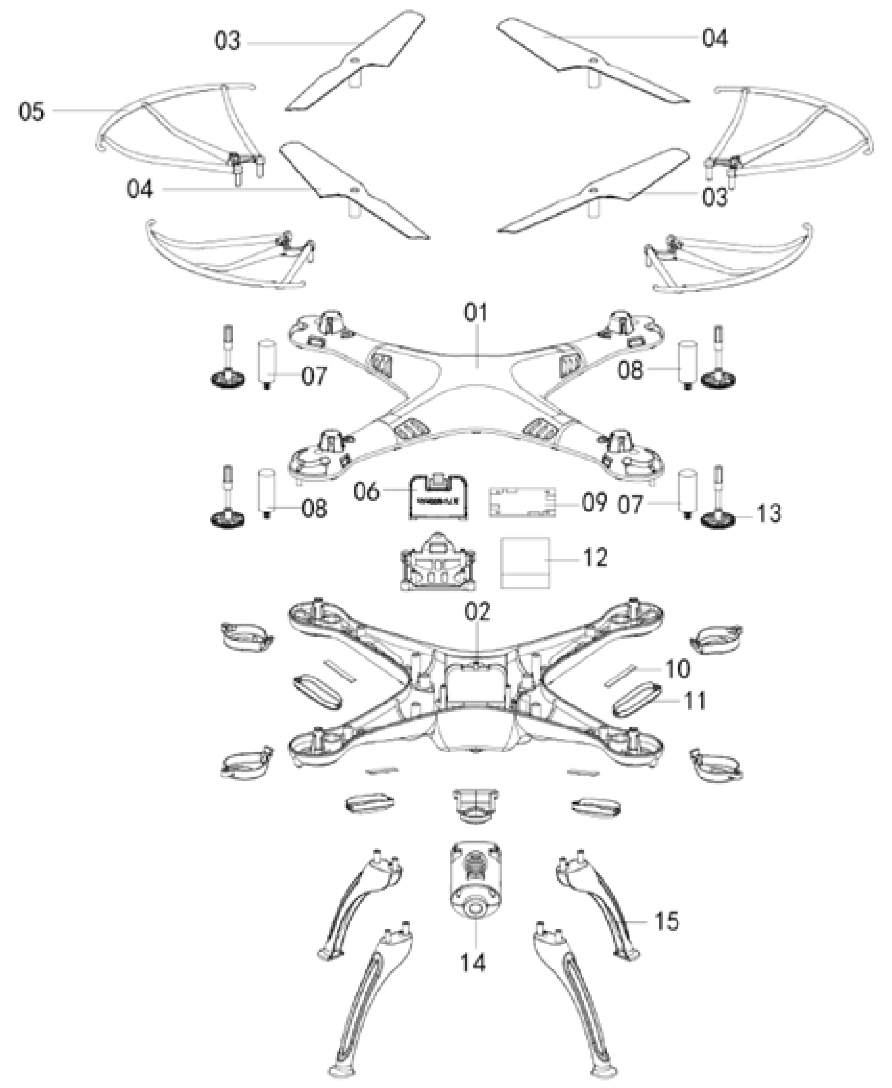


015 APENAS NO X5SC
Câmera X5SC



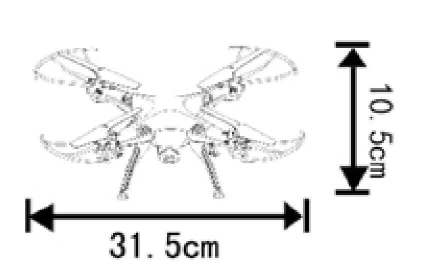
017 APENAS NO X5SC
Leitor Cartão USB X5SC

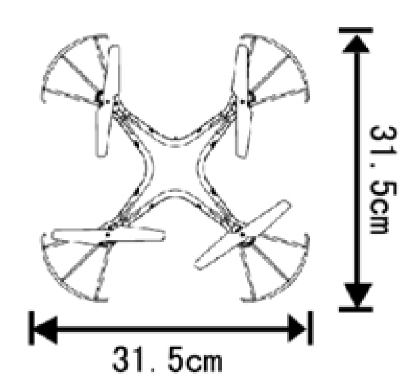
DIAGRAMA DO DRONE



Cód.	Descrição	Qnt.	Cód.	Descrição	Qnt.
01	Estrutura Superior	1	09	Placa de circuito	1
02	Estrutura Inferior	1	10	Capas de luzes	4
03	Hélices de rotação	2	11	Luzes de bordo	4
04	Hélices de reversão	2	12	Bateria	1
05	Estruturas de proteção de hélices	4	13	Engrenagem	4
06	Capa da bateria	4	14	Câmera - X5SC	1
07	Motor de rotação	2	15	Trens de Aterragem	4
08	Motor de reversão	2			

ELEMENTOS

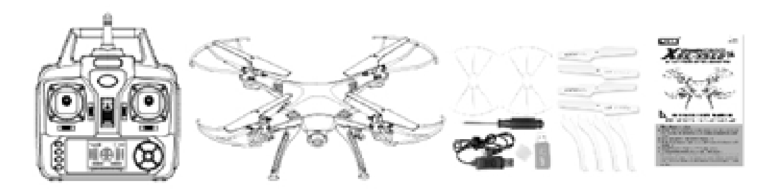




Comprimento: 31,5cm	Bateria: 3.7V/500mAh
Largura: 31,5 cm	
Altura: 10,5cm	

CONTEÚDOS

- Quadcopter / Drone
- Comando 2.4G
- Cabo USB
- Manual de Utilizador
- Chaves de parafusos
- 4 Hélices
- 4 Parafusos
- 4 Trens de Aterragem
- Câmera (apenas no X5SC)
- Leitor de cartões (apenas no X5SC)



SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71

cat@ajaguiar.com

DEP. DE QUALIDADE

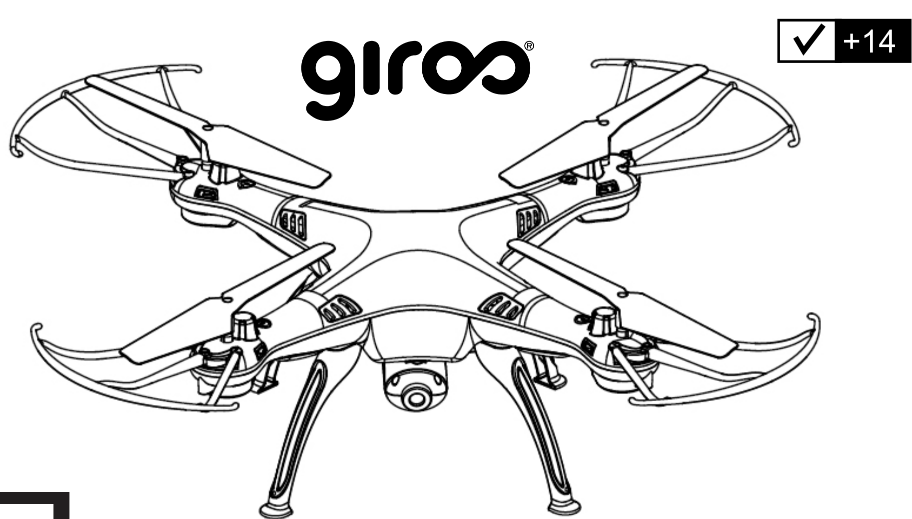
Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

dep.qualidade@ajaguiar.com



Drone Quadcopter R/C

+14



ES

MANUAL DEL USUARIO

CARACTERÍSTICAS

SYM0X5S **NO CÁMARA**

4 canales R / C Quad Copter
Super resistente y versátil con calidad Syma. Un producto con el sello de calidad Giros®.
Función 4 CH: arriba y abajo, izquierda y derecha, delante y detrás, movimiento diagonal
Drone rotación Función Especial 360° incluido
Incluye función de las luces: luces de flash en vuelo
Tiempo de carga: +/- 130 minutos (carga del USB)
Tiempo de vuelo: hasta 5 minutos
Control Distancia: 50 metros
Frecuencia: 2.4 Ghz
Batería recargable: 3.7V 500mAh Li-PO
Baterías del mandato: 4x AA LR6 no incluidas
Mando y cable de carga USB incluido.
Mediciones Drone: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm

SYM0X5SC **CON CÁMARA**

4 canales R / C Quad Copter
Cámara de 2MP para videos y fotos incluidas de 5MP
Super resistente y versátil, con calidad Syma. Un producto con el sello de calidad Giros®.
Función 4 CH: arriba y abajo, izquierda y derecha, delante y detrás, movimiento diagonal
Drone rotación Función Especial 360° incluido
Incluye función de las luces: luces de flash en vuelo
Tiempo de carga: +/- 130 minutos (carga del USB)
Tiempo de vuelo: hasta 5minutos
Control Distancia: 50 metros
Frecuencia: 2.4 Ghz
Batería recargable: 3.7V 500mAh Li-PO
Baterías del mandato: 4x AA LR6 no incluidas
Mando y cable de carga USB incluido.
Mediciones Drone: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm




INDOOR/ OUTDOOR

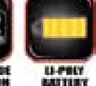

4CH


2.4G


360° Eversion


6AXIS STABILIZATION


TWO MODE SELECTION


LI-POLY BATTERY

¡ADVERTÊNCIA!

1 • Este producto no es un juguete! Para utilizar el avión no tripulado se recomienda que el usuario ha de 14 años y / o acompañados por un adulto.
2 • El producto debe ser utilizado siguiendo las instrucciones de este manual y tener una experiencia de vuelo.
3 • Vuelo Espacial - debe utilizar el dispositivo en una zona libre, que permite el uso del mando a distancia dentro del campo de visión del usuario.
4 • Asegúrese de que el cable de carga USB es único y respeta las normas del fabricante.

TENER EN CUENTA

1. Mantenga alejado de las personas, animales u obstáculos.
2. Manténgalo alejado de ambientes húmedos.
3. Utilice el producto correctamente y evitar el uso de su cuenta.
4. Mantenga alejado de las carreteras, caminos y mucho movimiento.
4. Mantener alejado de fuentes de calor, podría dañar la estructura.
5. Compruebe por favor el interruptor ON / OFF. Siempre revise la posición del interruptor al iniciar / terminar su uso.

SINCRONIZAR ANTES

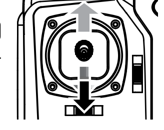
SINCRONIZA TU DRONE CON MANDO:

1 • Abra el compartimiento de la batería en el avión no tripulado y colocar el cable de conexión (1).

2 • Conecte el interruptor Drone (2) (que se encuentra en la estructura central / bajo) moviendo el interruptor a la posición ON.

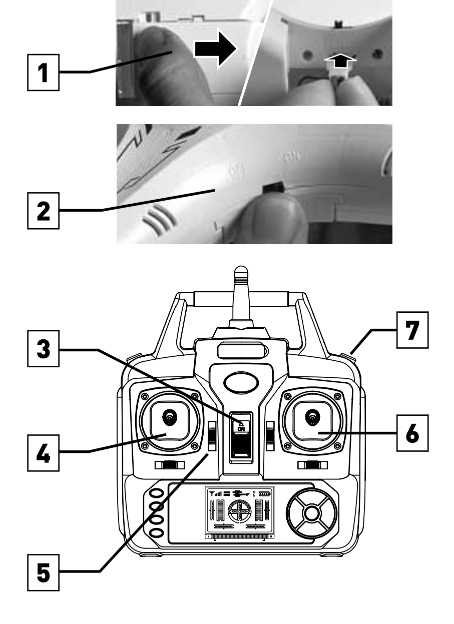
3 • Conexión del disparador remoto (3) (centro de mando) moviendo el interruptor a la posición ON.

4 • Mueva la palanca a la izquierda (4) al frente ↑ y detrás ↓ hasta que escuche una señal (señal sonora).



Cuando las luces de aviones no tripulados dejan de parpadear, logró sincronizar la conexión entre el zumbido y el Comando.

SI LA ENERGÍA DE LA BATERÍA ES BAJO, LA DISTANCIA DE ALACANCE DEL MANDO DISMINUYE.

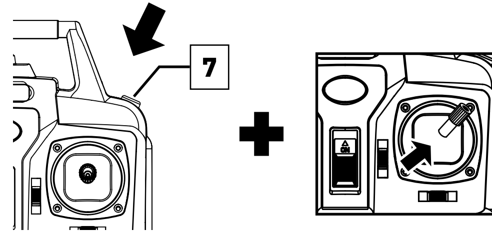


ROTACIÓN MOVIMIENTO 360º

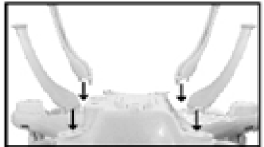
1 • Asegúrese de que el drone está volando de forma estable en un espacio abierto y una altura / distancia superior a 3 metros del suelo.

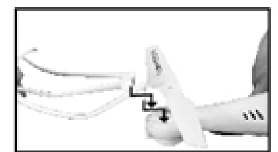
2 • Mueva la palanca derecha a la esquina superior derecha y haga clic en la parte superior / derecha (7).

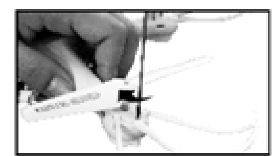
El Drone hará una rotación de 360 °.



NSTALAR TRENES Y PROTECCIONES


Figura 1

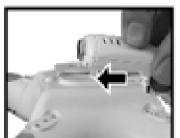

Figura 2

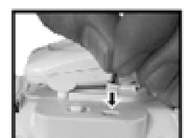

Figura 3

1• Coloque los trenes en la base drone como se muestra en la Figura 1.

2• Instalar las protecciones en las 4 esquinas de las hélices y apriete los tornillos, vea la Figura 2 y 3.

INSTALAR Y QUITAR LA CÁMARA


Figura 1


Figura 2

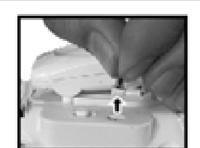
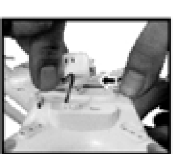

Figura 3


Figura 4


Figura 5

INTALAR CÁMARA

1• Mueva la cámara, como se muestra en la Figura 1.

2 • Conecte el cable de la cámara para el zumbido, como se muestra en la Figura 2.

QUITAR LA CÁMARA

1• Desconecte el cable de la cámara drone Figura 3.

2 • Presione hacia abajo la cámara del cebador a drone Figura 4.

3 • Empuje la cámara y retire como se muestra en la Figura 5.

FUNCIÓN CÁMARA SÓLO PARA SX5SC

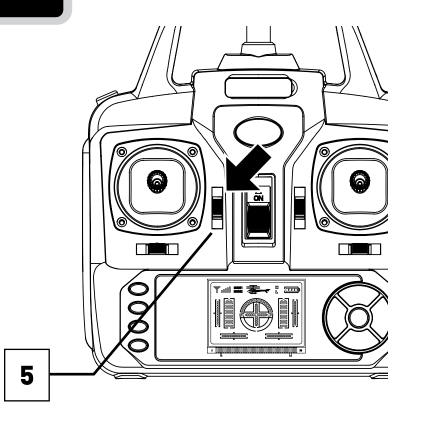
COMO TOMAR FOTOS Y GRABACIÓN DE VÍDEO

TOMANDO FOTOS

Mueva el interruptor a (5), al adelante ↑ por un corto tiempo, oirá la señal (señal sonora) que confirma la captura de la fotografía.

GRABAR VIDEO

Mueva el interruptor (5) a VOLVER ↓ por un corto tiempo, oirá la señal (señal sonora) y la luz verde de estabilizar la cámara con confirmando rojo el inicio de la grabación. Para detener la grabación de nuevo mueva el interruptor a VOLVER ↓ durante unos segundos, se escuchará la señal (beep) y la luz roja se apagará.



Problema	Causa	Solución
No responde	1. Batería del drone no tiene suficiente potencia. 2. La batería del mando no tiene suficiente energía. 3. La sincronización del mando no corresponde con la del drone.	1. Coloque/recargue la bateria del drone. 2. Cargue o cambie las baterías si necesario. 3. Sincronizar la conexión entre el comando y el Quadcopter de nuevo.
Es lento y no responde / tener una navegación difícil	1. Energía insuficiente en el mando. 2. Otro mando está usando la misma frecuencia.	1. Recargue o cambie las pilas si necesario. 2. Utilice fuera del alcance de la otra nave.

INSTRUCCIONES IMPORTANTES

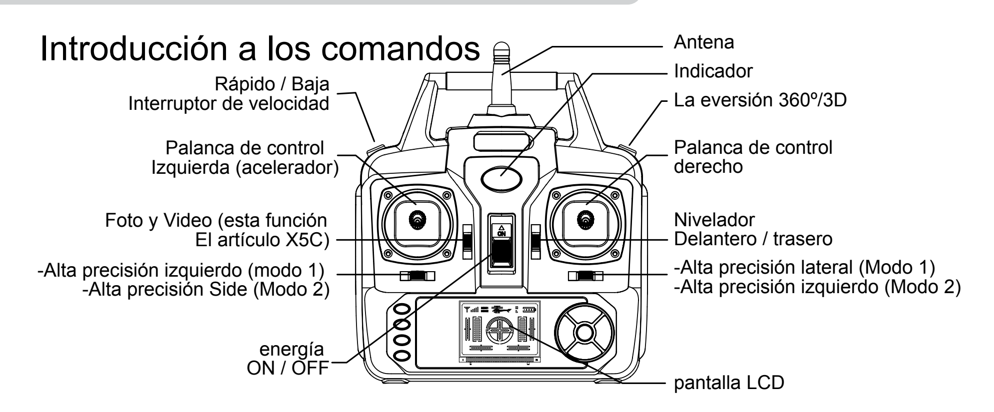
1• Este producto no es un juguete, sino un dispositivo que requiere la integración mecánica y electrónica con características aerodinámicas y de transmisión de alta frecuencia. Se requiere un montaje correcto, a fin de evitar accidentes.
El usuario debe operar / administrar de forma segura. Tenga en cuenta que no asume ninguna responsabilidad por el mal manejo del producto, ya que esto puede provocar lesiones graves o daños al producto.
2 • El producto debe ser utilizado por possoas capaces de seguir las instrucciones de este manual y tener una experiencia de vuelo. No debe ser menor de 14 años.
3 • Vuelo Espacial - debe utilizar el dispositivo en una zona libre, que permite el uso del mando a distancia dentro del campo de visión del usuario.
4 • Una vez comprado el producto, debe seguir las instrucciones de este manual, y cumplir con los términos de la garantía dada por el vendedor.
5 • Si se produjo un problema durante el tiempo de uso, funcionamiento o reparación, por favor póngase en contacto con la tienda donde adquirió el producto. También puede ponerse en contacto con nuestro servicio-post-venta: spv@ajaguiar.com

¡ADVERTENCIAS! AVISO!

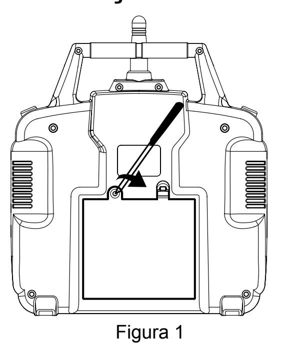
Este modelo de vuelo de R / C se debe utilizar con precaución. Por favor, asegúrese de operar fuera de los grupos de personas , animales u obstáculos que pueden ser susceptibles a las lesiones. TENGA EN CUENTA LAS montaje / condiciones de la modelo, una instalación defectuosa, modelo de daños o la conexión incorrecta de los equipos de control de procesos electrónicos, pueden causar daños. SER PREVENTIVO - Tenga en cuenta la seguridad de vuelo , tenga cuidado al manejar y evaluar los elementos que lo rodean con el fin de evitar posibles accidentes , tenga siempre cuidado , los accidentes pueden ocurrir por su negligencia .

1 . Mantener alejado de las personas , los animales o los obstáculos.
2 . Manténgalo alejado de los ambientes húmedos.
3 . Utilice este producto correctamente y evitar el uso de su cuenta.
4 . Manténgalo alejado de las carreteras , caminos y mucho movimiento .
4 . Mantener alejado de fuentes de calor podría dañar la estructura.
5 . Marque el interruptor ON / OFF. Compruebe las siguientes imágenes , una identificación / colocación correcta del parámetro puede provocar la pérdida de control del modelo, y podría afectar su seguridad y la de los demás . Por favor, compruebe siempre la posición del interruptor cuando se inicia el uso / fin .

CONOCE EL MANDO



Instalação de baterias no comando


Figura 1

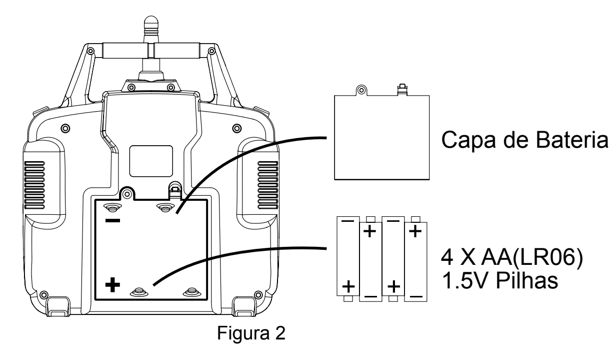
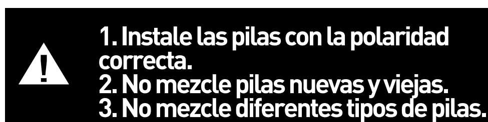
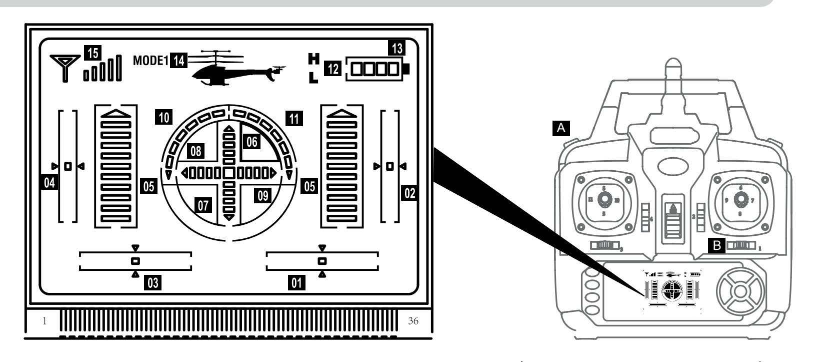


Figura 2

1.Use un destornillador para quitar los tornillos de la parte posterior del teléfono, abra la tapa de la batería (Figura 1).
2. Instale 4 baterías "AA" (no incluidas) en la parte posterior del auricular, y después coloque la tapa de la batería y apriete los tornillos (Figura2).

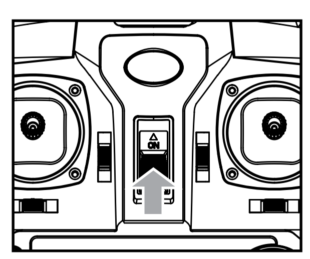


TECLADO DE CONTROL REMOTO Y MANUAL LCD

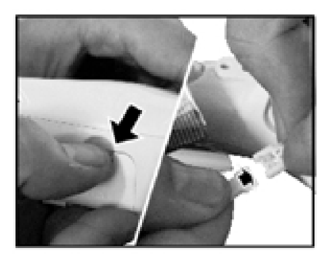


01. Alta precisión lateral: Vínculo con el hogar en el centro. (Va hacia la izquierda / derecha en el Modo 2)
02. De alta precisión hacia delante / atrás: Vínculo con el hogar en el centro.
03. Alta precisión Izquierda / derecha:. Conexión inicial al centro (Mover lateralmente en Modo 2)
04. Palanca del acelerador de alta Precisión: Vínculo con el hogar en el centro.
05. Acelerador: Vínculo con el hogar en el nivel inferior. (Acelerador de izquierda / derecha)
06. Movimientos Delanteros: Conecta al nivel más bajo (el centro de la plaza).
07. Movimientos traseras: Activa en el nivel inferior. (En el centro de la plaza
08. Movimiento lateral derecho: la conexión inicial en el nivel inferior. (En el centro de la plaza)
09. Movimientos lateral izquierdo: Activa en el nivel inferior. (En el centro de la plaza)
10. Gire a la izquierda: Tire de la palanca de la izquierda a la izquierda, el Quadcopter se levantará y moverse rápidamente hacia la izquierda.
11. Gire a la derecha: Tire de la palanca derecha hacia la derecha, el Quadcopter se levantará y moverse rápidamente hacia la derecha.
12. Velocidad rápida / lenta: Pulse el botón "A" durante unos segundos para seleccionar entre el modo rápido y lento. "H" significa velocidad y "L" de baja velocidad.
13. Identificador de la Energía: Según su comado batería.
14. Por lo que establecer, cuando el servicio comienza a utilizar. Cuando cambie al modo 2, por favor, mantenga el botón del "B" a la derecha, luego gire el mando, el modo cambiará en la pantalla LCD. Los mismos pasos para la función MODE 1.
15. Señal de Indicación: Normalmente en pantalla completa.

Listo para volar



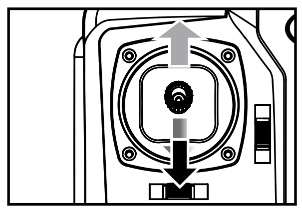
Paso 1: Encienda el interruptor ON / OFF en el mando.

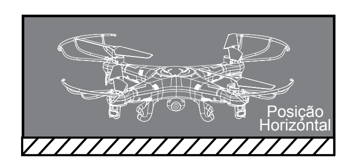


Paso 2: Abra el compartimiento de la batería en la Quadcopter y conecte el cable.



Paso 3: Cierre el compartimiento de la batería y conecte el Quadcopter.





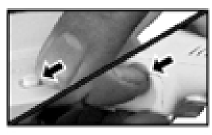
Consejos:
Cuando la sincronización se inicia como Quadcopter mantenerla en posición horizontal para iniciar un vuelo estable

Paso 4: Empuje la palanca hacia adelante (como máximo) y tire de él hacia atrás (como máximo). Oye un sonido claro de esa manera Quadcopter entró en el pre-vuelo.

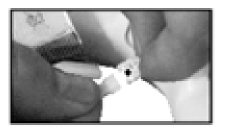
ATENCIÓN:

1. Cuando el indicador de encendido en el mando está permanentemente conectado, incluso si aparece el indicador en el helicóptero de cuatro a parpadear lentamente, esto significa que no se logró la conexión. Mando y quad Desconecte helicóptero por el cambio a la posición OFF, reiniciar los pasos 1, 2 y 3.
2. Quad helicóptero Si usted se inclina hacia un lado, con movimientos bruscos o espiral que gira, por favor desconecte el mando y helicóptero quad colocando el interruptor en la posición OFF, reiniciar los pasos 1,2 y 3.
3. Indicador Cuando el helicóptero quad permanece parpadeando significa que poco a poco entró en el modo de bajo consumo, lo que reduce la velocidad. Por favor, dejen su uso y recarga de entre 60 a 70 minutos.

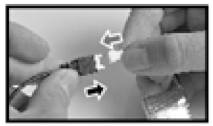
CARGA DE LA BATERÍA EN DRONE



1. Ponga lo interruptor ON / OFF en OFF y luego abra la cubierta de la batería.

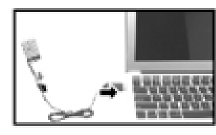


2. Desconecte la conexión de la batería



3. Conectar el cable USB (el accesorio más pequeño) para el cable de conexión de la batería. Asegúrese de que la conexión es correcta y segura.

¡ATENCIÓN!
Cuando se utiliza la computadora para cargar, por favor, elimine la propia computadora cargador de corriente.



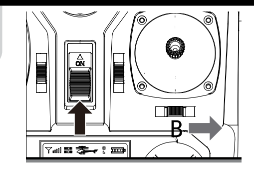
4. Para cargar la batería, insertar. por favor el cable USB a un puerto USB de su ordenador. La luz indicadora en el cable USB se encenderá durante la carga, lo que apagará-OFF quand la batería está completamente cargada.



5. Vuelva a conectar la conexión de la batería en Quadcopter y cierre el compartimento.

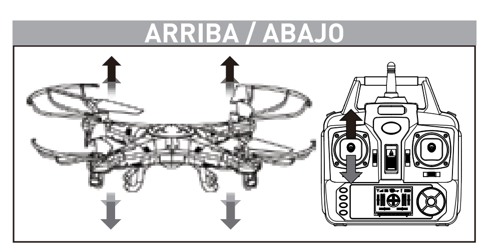
Tiempo de carga: + - 130 min - Tiempo de vuelo: + -5,5 minutos!

MODOS Y LAS INSTRUCCIONES DEL MANDO



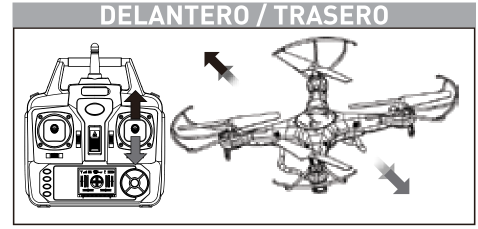
El comando tiene dos modos, el modo 1 y el modo 2, de acuerdo con la opción de cada usuario. Mantenga pulsado el botón B a la derecha, luego gire la perilla para cambiar a Modo 1 o Modo 2.

ARRIBA / ABAJO



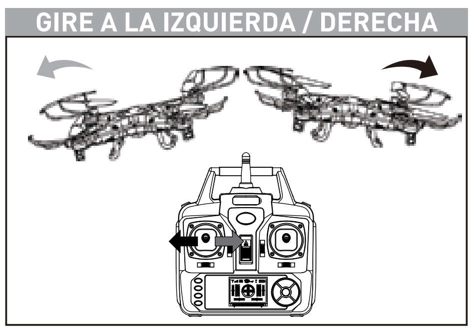
Mover la palanca a la izquierda, arriba y abajo, la Quadcopter volar arriba y abajo.

DELANTERO / TRASERO



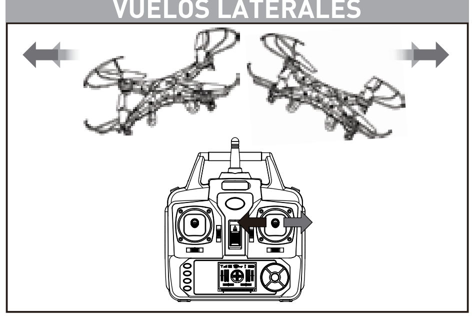
Mueva la palanca a la derecha, arriba y abajo del helicóptero quad volará hacia delante y hacia atrás.

GIRE A LA IZQUIERDA / DERECHA



Mueva la palanca de la derecha, la izquierda y la derecha, la Quadcopter volar a izquierda y derecha.

VUELOS LATERALES



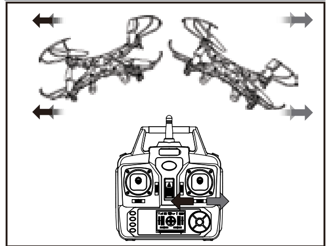
Cuando Quadcopter sigue volando a la derecha / izquierda, debe presionar el botón indicado.

LA OPERACIÓN DE ALTA PRECISIÓN

A.P. DELANTERO / TRASERO

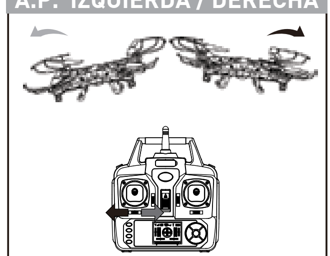
Cuando Quadcopter sigue volando al frente / trasero, debe corregir presionando el botón de ajuste se muestra arriba / abajo.

A.P. LATERALES



Cuando Quadcopter sigue volando izquierda / derecha, debería corregir presionando el botón indicado para izquierda / derecha.

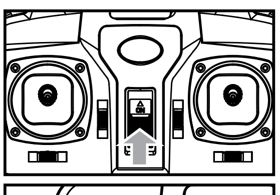
A.P. IZQUIERDA / DERECHA



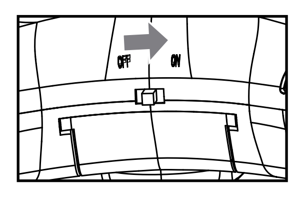
Cuando Quadcopter sigue girando de izquierda / derecha, debería corregir presionando el botón indicado para izquierda / derecha.

INTRODUCCIÓN A LAS FUNCIONES DEL DRONE

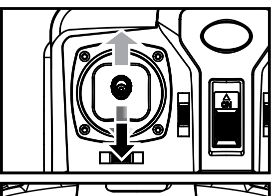
Protección de baja tensión:
Cuando la batería del drone no es suficiente, los rotores se interrumpe la alimentación eléctrica. La preservación de energía de la batería de forma automática.
Protección del cortocircuito:
Cuando las hélices Quadcopter chocan o interferencia, el sistema de control se detendrá automáticamente la fuente de alimentación de los rotores, vuelva a sincronizar la señal de vuelo.
Función de reinicio:
En caso de cambios en el vuelo o volar fuera de orden, restaurar la configuración predeterminada de fábrica a través de los métodos siguientes:



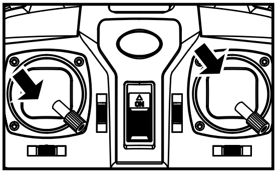
1• Mueva el interruptor de encendido del mando a la posición ON.



2• Mueva el interruptor de encendido en la posición ON Quadcopter



3• Cuando la luz de la señal de Quadcopter cambiar el parpadeo rápido a lento, por favor ponga la palanca izquierda a la posición más delantera de sguida tire a la posición hacia atrás. La luz indicadora se encenderá Quadcopter parpadear normalmente.



4• CORRECCIÓN DE LA POSICIÓN HORIZONTAL
Ponga Quadcopter en posición horizontal, a continuación, mueva las dos palancas en su posición más hacia atrás y hacia la derecha durante unos 2-3 segundos, el indicador cambiará Quadcopter parpadeo de normal a ayunar; Después de 2-3 segundos, la pantalla volverá parpadeo normal, esto significa que el proceso de restablecimiento se ha completado correctamente.

PIEZAS

Para facilitar el pedido de piezas, asignamos nombres y códigos para cada una de las piezas disponibles para su compra. Usted puede comprar estas piezas a través de nuestro servicio de SPV: spv@ajaguiar.com



001
Estructura de la caja



002
Principales hélices



003
Estr. de Protección



004
Trenes de aterrizaje



005
Soporte del motor



006
Casos de las luces



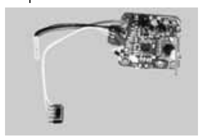
007
Motor A



008
Motor B



009
Luces



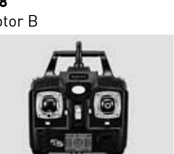
010
Tarjeta del receptor



011
Batería



012
Cable USB



013
Mando

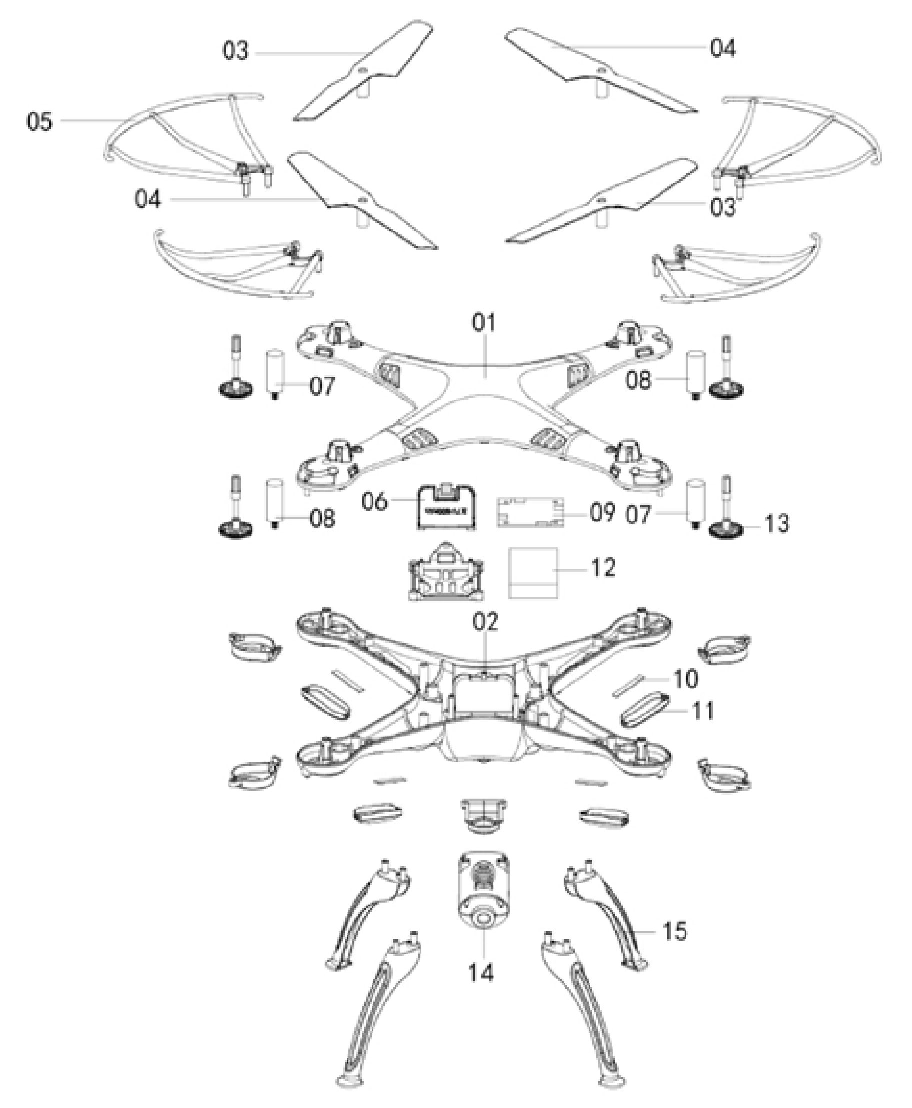


015 SOLO X5SC
Cámara X5SC



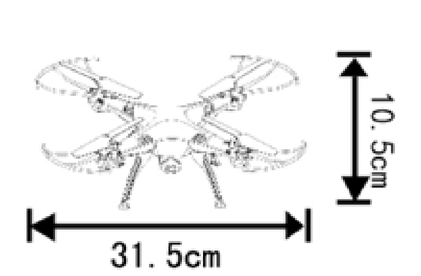
017 SOLO X5SC
Lector de tarjetas X5SC

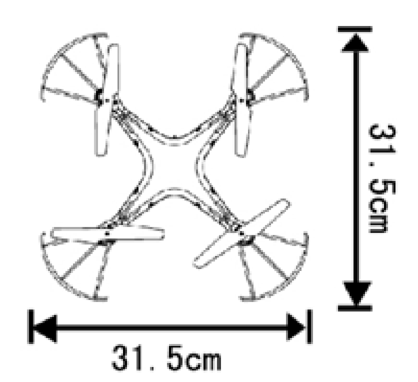
DIAGRAMA DEL DRONE



Cód.	Descripción	Qnt.	Cód.	Descripción	Qnt.
01	Estructura Superior	1	09	Tarjeta de circuitos	1
02	Estructura inferior	1	10	Cubiertas de las Luces	4
03	Hélices de Rotación	2	11	Luces	4
04	Hélices de Reversión	2	12	Batería	1
05	Estructuras de protección hélices	4	13	Engrenage	4
06	Cubierta de la batería	4	14	Cámara - X5SC	1
07	Motor A	2	15	Trenes de aterrizaje	4
08	Motor B	2			

ELEMENTOS

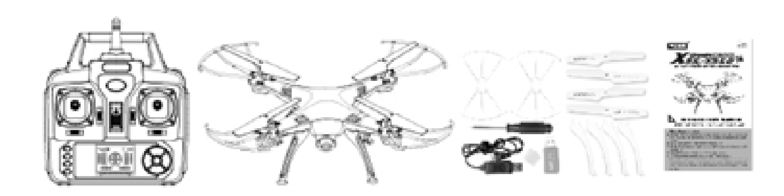




Longitud: 31.5 cm	Batería: 3.7V/500mAh
Ancho: 31,5 cm	
Altura: 10,5cm	

CONTEÚDOS

- Quadcopter / Drone
- Mando 2.4G
- Cable USB
- Guía del usuario
- Destornilladores
- 4 Hélices
- 4 Tornillos
- 4 trenes de aterrizaje
- Cámara (sólo X5SC)
- Lector de tarjetas (sólo X5SC)



SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02
spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71
cat@ajaguiar.com

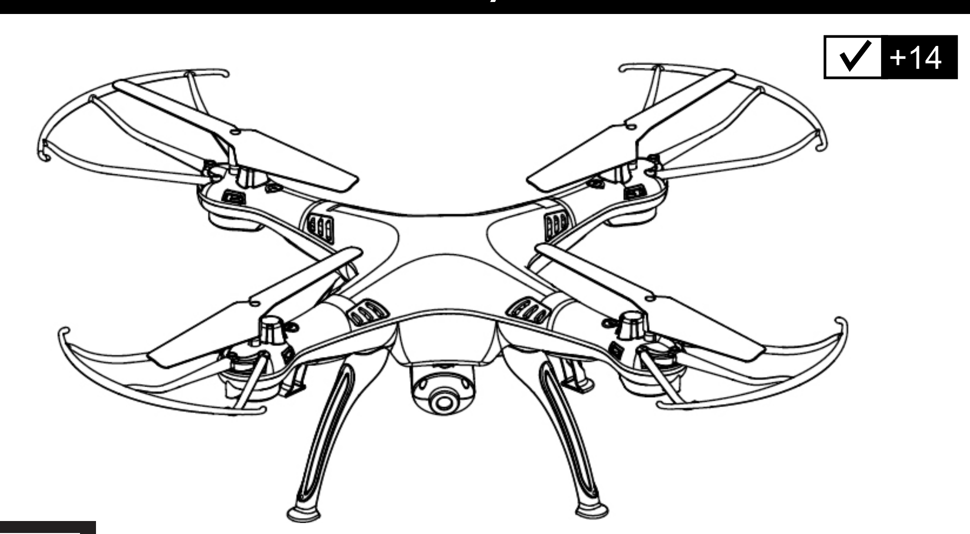
DEP. DE QUALIDADE

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02
dep.qualidade@ajaguiar.com



Drone Quadcopter R/C

+14



EN

USER MANUAL

giros®

FEATURES

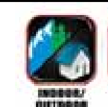
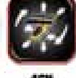
SYM0X5S **WITHOUT CAMERA**

4 Channel R / C QuadCopter
Super tough, versatile, with Syma quality.
A product with seal of quality Giros®.
Function 4 CH: up and down, left and right, front and rear, diagonal movement
Special Function Drone rotation 360° included
Includes lights function: flash lights in flight
Charge Time: +/- 130 minutes (USB charging)
Flight Time: up to 5 minutes
Distance control: 50 meters
Frequency: 2.4 Ghz
Rechargeable Battery: 3.7V 500mAh Li-PO
Command Batteries: 4x AA LR6 not included
Command and USB charger cable included.
Drone Measurements: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm

SYM0X5SC **WITH CAMERA**

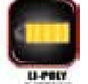
4 Channel R / C Quad Copter
2Mp camera for videos and photos included for 5Mp
Super tough, versatile, with Syma quality.
A product with seal of quality Giros®.
Function 4 CH: up and down, left and right, front and rear, diagonal movement
Special Function Drone rotation 360° included
Includes lights function: flash lights in flight
Charge Time: +/- 130 minutes (USB charging)
Flight Time: up to 5 minutes
Distance control: 50 meters
Frequency: 2.4 Ghz
Rechargeable Battery: 3.7V 500mAh Li-PO
Command Batteries: 4x AA LR6 not included
Command and USB charger cable included.
Drone Measurements: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm









INDOOR/ OUTDOOR | 4CH | 2.4G | 360° Eversion | 6AXIS STABILIZATION | TWO MODE SELECTION | LI-POLY BATTERY

Safety regulations

1. Please put smaller parts of the aircraft in the place where children can't reach, avoiding from accidents.
2. Power of this aircraft is adequate. Therefore, when flying for the first time, it should push remote control's right/left variable-speed joystick slowly, avoiding from collisions caused by rising aircraft rapidly.
3. After flying, it should turn off remote control's power supply and come close to the aircraft to turn off its power supply.
4. Please don't put battery in high-temperature and heated places(such as fire or nearby electric heating devices).
5. When the aircraft flies, it should maintain 2-3 meters from the user or others, avoiding from crashing into others' head, face or body when it lands.
6. When children operate the aircraft, they should be accompanied with the adult and guided by the adult. Ensure that the aircraft is controlled within the range of operator's (or instructor's) visibility. It is convenient for controlling.
7. Non-rechargeable battery can't charge. As installing or changing battery, pleasepay attention to the polarity. Don't use a mixture of old and new battery or battery with different types.
8. When it isn't used, it should turn off remote power supply of remote control and aircraft, respectively, and take out the battery in remote control.
9. Power supply terminal can't be short circuit.

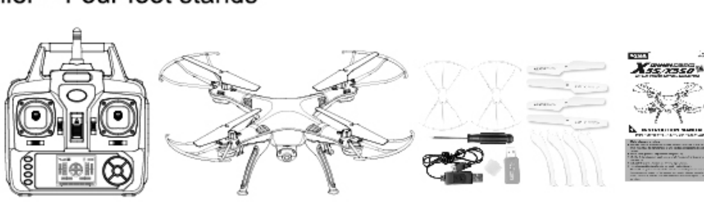
Maintenance

1. Use clean soft cloth to clean this product frequently.
2. Avoid from exposure or heating in the sun.
3. Don't put the toy in the water. Otherwise, it'll damage electronic parts.
4. Please check the plug and other accessories at regular intervals. If there is any damage, please stop using it immediately until it is repaired completely.

Contents

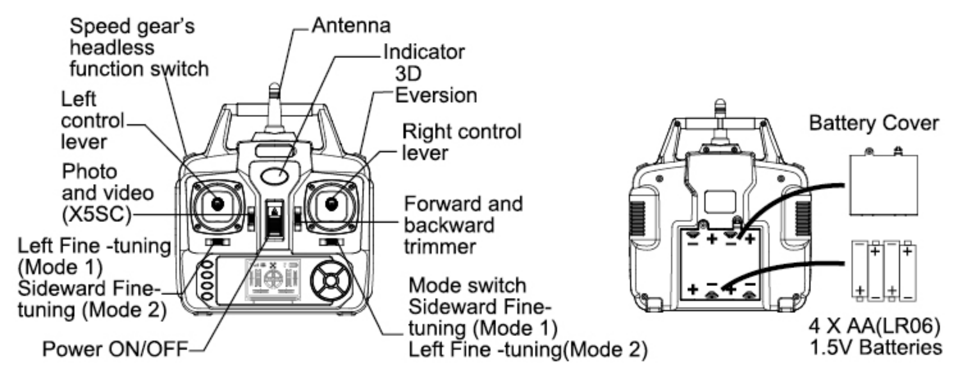
Product included following contents:

- Quadcopter
- 2.4G Remote controller
- USB charging wire
- Instruction manual
- Screwdriver
- Blade(4 pieces)
- Camera(X5SC)
- Reader
- Four riggers
- Four foot stands



Get to know your transmitter

Introduction of transmitter:

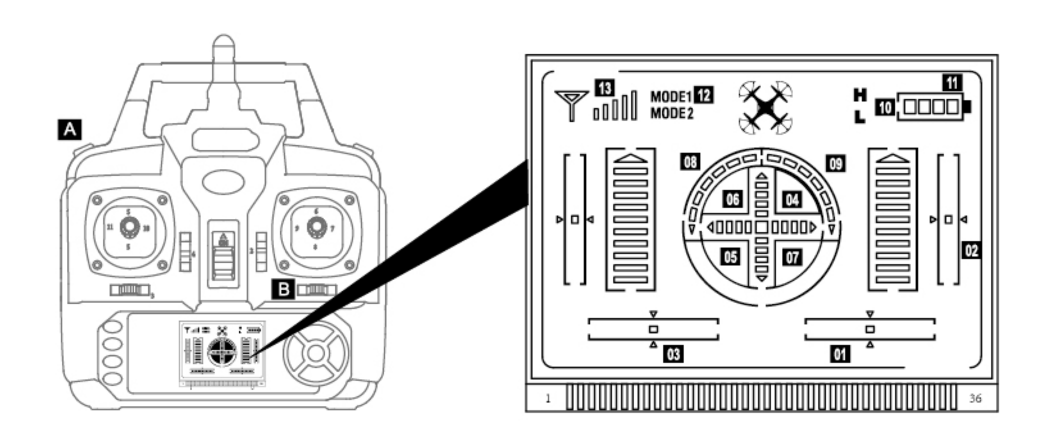


Installation methods of battery: Open back battery cover of remote control, and put 4 No.5 alkaline batteries in the middle place correctly, according to battery box's pole indication (battery should be available separately).



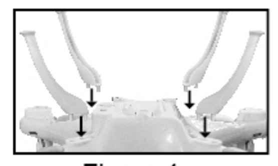
1.Install batteries with correct polarity.
2.Do not mix old and new batteries.
3.Do not mix different types of batteries.

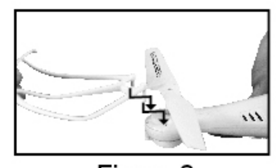
Remote control keypad and lcd manual

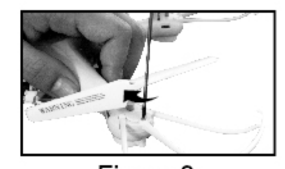


01.Sideward Fine-tuning :Power-on start in the centering.(Be turn Left/Right Fine -tuning in Mode2)
02.Forward/Backward fine-tuning:Power-on start in the middle.
03.Turn Left/Right fine-tuning:Power-on start in centering.(Be Sidewoard Fly Fine -tuning in Mode2)
04.Forward shows:Power-on start in the lowest level.(At the center spuare)
05.Backward shows:Power-on start in the lowest level.(At the center spuare)
06.Right sideward fly shows:Power-on start in the lowest level.(At the center spuare)
07.Left sideward fly shows:Power-on start in the lowest level.(At the center spuare)
08.Turn left: Pull left function lever to left, it will be higher, than quad copter turn left faster.
09.Turn right: Pull left function lever to right, it will be higher, than quad copter turn right faster.
10.High/Low speed: Press button “A” for seconds to switch between high speed mode or low speed mode. “H” means high speed and “L” means low speed.
11.Power shows:According to the battery's energy for the controller.
12.Default mode when power-on.When change to MODE 2, please keep pressing button "B" to right than return on the power of transmitter, the MODE on LCD displayer will be changed. Same steps to change to MODE 1 again.
13.Signal shows:Normally to full frame.

Install landing skids & bldae protecting frame


Figure 1


Figure 2


Figure 3

1. Insert foot stands into interface of lower main body as shown in Figure (1).

2.Install the blade protecting frame to every corner than lock screws (Figure 2-3).

Install camera

Installation steps of camera:

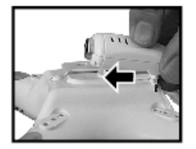


Figure 1



Figure 2

1. Push the camera in place as shown in Figure (1).
2. Connect connecting line of camera with power supply socket of fuselage's camera as shown in Figure (2).

Disassembly steps of Camera:



Figure 1

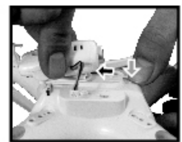


Figure2

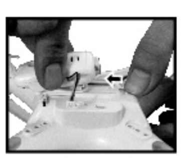
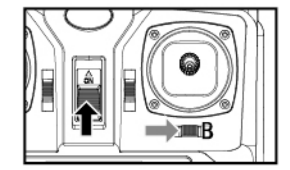


Figure 3

1. Pull out power supply cable of the camera as shown in Figure (1).
2. Press down safe lock of lower main body as shown in Figure (2).
3. Push forward the camera and take it out as shown in Figure (3).

Controller modes & instructions

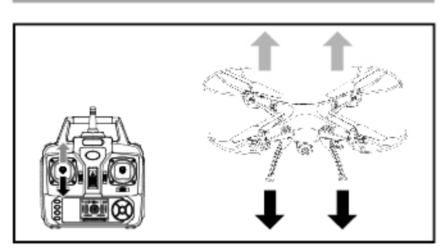
The transmitter built-in two modes, Mode 1 & Mode 2, in line with different customer's usage pattern. Keep pushing button B to right, than turn on the transmitter power to change Mode 1 or Mode 2.



MODE 1

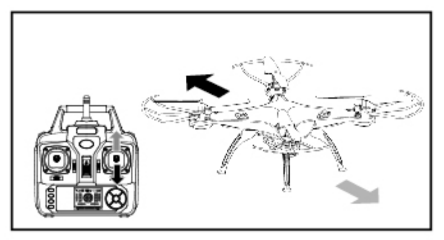
Operating direction

Hover up and down



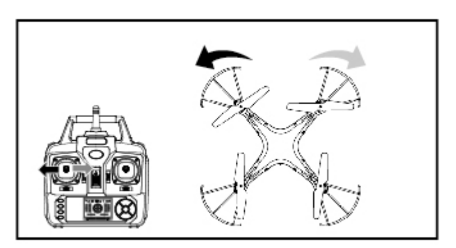
Push the throttle up or down, the quadcopter flies upward or downward.

Forward and backward



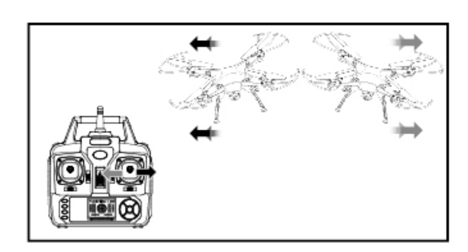
Push the direction lever up or down, the quadcopter flies forward or backward.

Turn Left and Right



Pull the throttle left or right, the quadcopter turns to left or right.

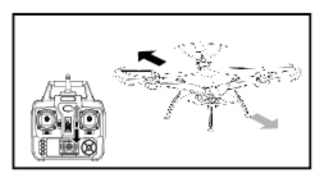
Sideward fly



Pull the direction lever left or right, the quadcopter flies to left side or right side.

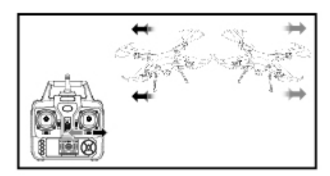
Fine-tuning operation

Forward/Backward fine-tuning



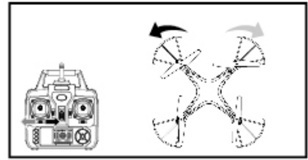
When the quadcopter keeps flying forward / backward, youcan correct it by pressing fine-tuning button down / up.

Sideward fly fine-tuning



When the quadcopter keeps flying to left / right side, youcan correct it by pressing the Fine-tuning button right / left.

Turn left/right fine-tuning

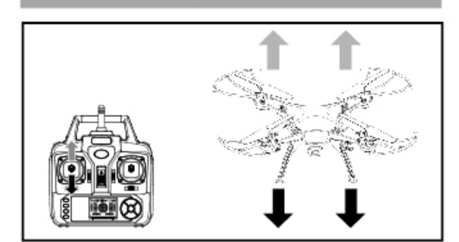


When the quadcopter keeps rotating to left / right, you can Correct it by pressing the fine-tuning button right / left.

MODE 2

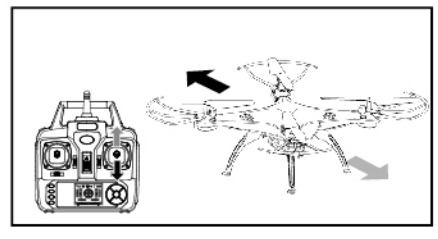
Operating direction

Hover up and down



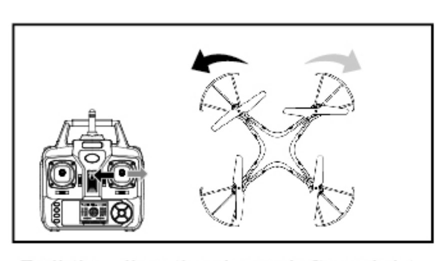
Push the throttle up or down, the quadcopter flies upward or downward.

Forward and backward



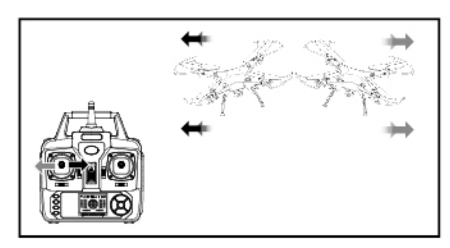
Push the direction lever up or down, the quadcopter flies forward or backward.

Turn Left and Right



Pull the direction lever left or right, the quadcopter turns to left or right.

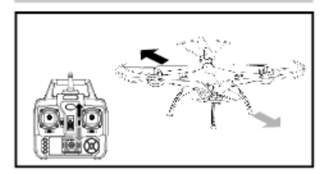
Sideward fly



Pull the throttle left or right, the quadcopter flies to left side or right side.

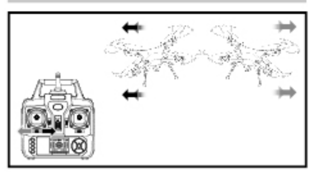
Fine-tuning operation

Forward/Backward fine-tuning



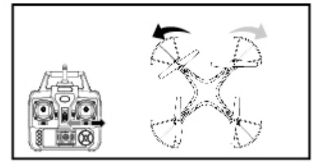
When the quadcopter keeps flying forward / backward, youcan correct it by pressing fine-tuning button down / up.

Sideward fly fine-tuning



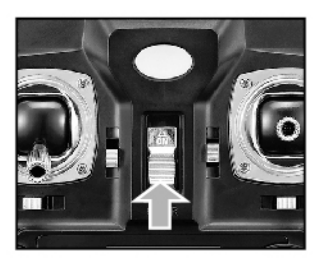
When the quadcopter keeps flying to left / right side, youcan correct it by pressing the Fine-tuning button right / left.

Turn left/right fine-tuning

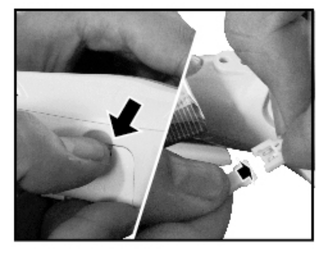


When the quadcopter keeps rotating to left / right, you can Correct it by pressing the fine-tuning button right / left.

Ready to fly your quadcopter



1.Press the ON/OFF power switch up.



2. Open battery cover, and connect battery connector with dash receiver.



3. Enclose battery into the fuselage, after closing battery cover, turn on the switch on the bottom of aircraft.

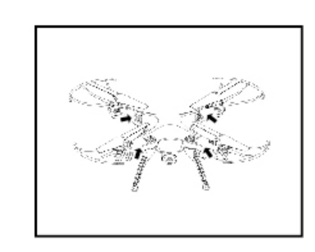


4.Push the throttle lever to the highest position, and then pull it back to the lowest position. There will be one clear sound from the transmitter, this shows that the quadcopter has entered into the pre-fly state.

Function introduction

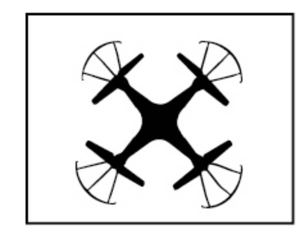
1.Low-voltage protection:

When four indicator lights on the bottom of aircraft start to flicker, it means electric quantity of the aircraft is insufficient. Please control the aircraft to make a return voyage.



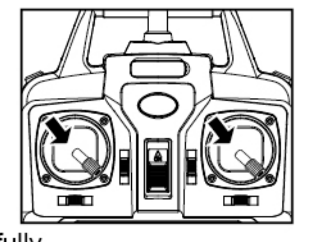
2.Low-voltage protection:

When four indicator lights on the bottom of aircraft start to flicker, it means electric quantity of the aircraft is insufficient. Please control the aircraft to make a return voyage.



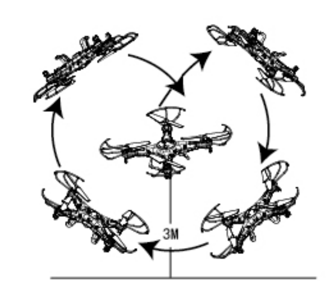
3.Horizontal correcting function:

Place the quadcopter on a horizontal postion, then push transmitter both left and right lever to lowest right conner for about 2-3 second , indicator on the quadcopter changed from normal lights up to quickly flashing ;After 2-3 second ,the indicator changed to normal lights, it means the quadcopter restarted /reset successfully.



4.3D eversion:

When you are familiar with the basic operation, you can do some awesome& exciting tricks and stunts! First of all,fly the aircraft to a height of more than 3 meters, press the 3D Eversion switch on the rear right side of the transmitter, then push the right rudder(in any direction) to make 360 degree flip.



Tips:3D eversion goes better when battery power is enough.

5.Photography/video instructions:

1. Methods: ① Make sure the 3-pin plug of camera is inserted to the quadcopter
② Turn the quadcopter power on, the camera works normally when the RED indicator change form flashing to green and keep light on. If the RED indicator just light on and light off seconds later, it means the SD card is not in the camera. Please insert the SD card, than the indicator light on GREEN.

2.Get to know take photo and video:
① Turn on the transmitter and pull left lever up and down to connect signal between quodcopter and transmitter.

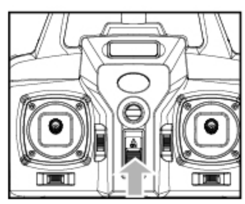


6.Throwing flight instructions:

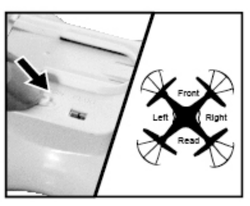
Thanks to the 6 axis gyroscope, you can throw the quadcopter and push the throttle right up, it will automatically level out and hover smoothly in the sky, This can also be done when the quadcopter isrolling.

7.Headless function:

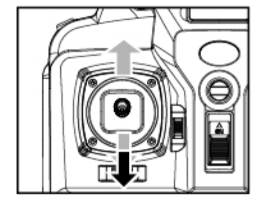
1. Forward definition



1. Turn on power switch of remote control.

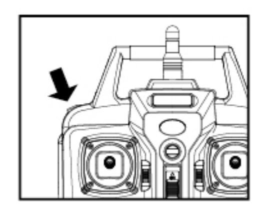


2. After aircraft connects with power supply, place the switch in “ON” position, adjust the direction pointed by aircraft’s handpiece and regard it as the dead ahead in headless situation.

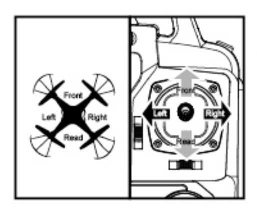


3. Push the accelerator’s push rod of remote control to the highest point and pull back to the lowest point. When remote control pops, it indicates that frequency modulation and forward definition have already finished.

2. Switch to headless function and general function

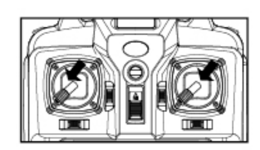


1. After frequency modulation, the aircraft defaults to general pattern. The indicator light on aircraft is long bright state. After pressing down headless function switch on the top left of master remote controller for 2 seconds, remote control will give out “DDD...”, it means that it enters into headless state. After pressing for 2 seconds and hearing long “D”, it means that it exits headless state.(In headless mode, four indicators on the aircraft flicker slowly for once within four seconds)



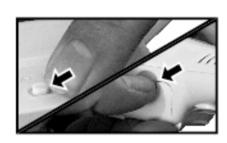
2. In headless state, the operator has no need to recognize the position of aircraft’s headpiece, and he just needs to control the aircraft in accordance with the direction of remote control’s operating rod.

3. Correcting forward direction

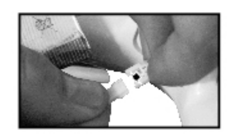


1. After aircraft crashes in headless state, if there is deviation in head direction, it just needs to adjust the aircraft’s direction again, pull remote control’s accelerator and operating rod to bottom left simultaneously. When indicator light on the aircraft flickers for slow three seconds, it means that correction is done.

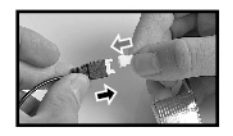
Change battery of quadcopter



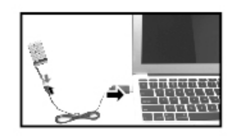
1.Push the on/off switch of quadcopter to OFF position than open the battery cover.



2.Pull out the battery wire from the power port.



3.Take out the USB charging cable, and insert the battery power port to the small end of it (Make sure the ports connect tight and correct).



4.To charge battery, please insert the USB port of provided USB charging cable to anyone USB port of computer. The indicator on USB cable will light ON during charging battery, than it will light OFF when battery fully charged.
Caution:
When using the computer for charging,please remember to pull out the charging cable before shutting down the computer.Take the battery cover ,and close the battery cover on the quadcopter.



5.Reconnect the battery wire to power port than close the battery cover.

Charging time: about 130 minutes — Flying time: about 5.5 minutes!

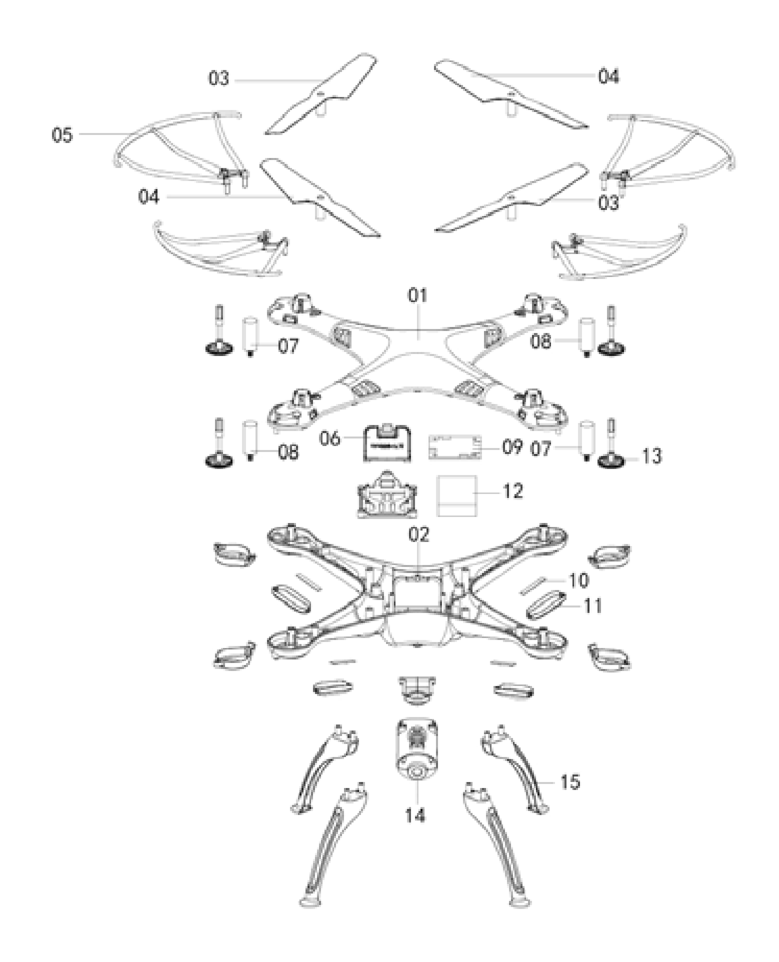
Cautions when charging:

1.When charging, please put this product on a dried or ventilated area and keep it far away from heat source or explosive product.
2.When charging, please remove the batteries from the quadcopter. Then charging process should be supervised by an adult so as not to cause an accident.
3.After flying, please do not charge the battery if the surface temperature is still not cool. Otherwise it may cause a swollen battery or even a fire hazard.
4.Please make sure that you use the original USB charging cable provided.When the battery has been used for a long time, or appears to be swollen, please replace them.
5.A battery when not in use for a long time will lose its charge automatically. Charging or discharging too often may reduce the life of the battery.

Maintenance procedure

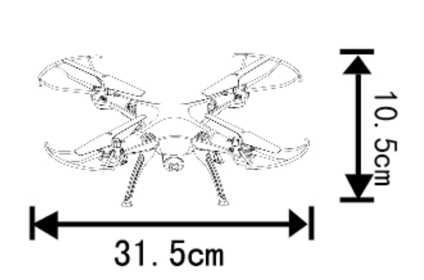
Problems	Causes	Solutions
Aircraft has no response	1. Aircraft enters into low-voltage protection. 2. Electric quantity of remote control is insufficient, power indicator light will flicker. 3. Channel selection of remote control is inconsistent with aircraft's match codes.	1. Charge the aircraft. 2. Change remote control's battery. 3. Adjust channels of remote control and aircraft, and make them become consistent.
Aircraft's flying response is insensitive	1. Insufficient remote control's electric quantity. 2. Remote control with the same frequency is transmitting interference.	1. Battery replacement. 2. Change the place where has no transmitting interference of the same frequency.
When hovering, side flight is formed	1. Have no horizontal correction.	1. Conduct horizontal correction, as shown in p.7(3)(correcting function)
In headless state, it deviates to dead ahead	1. Head deflection is caused by multiple collisions.	1. Define forward again, as shown in p.8-9(7)(headless function)

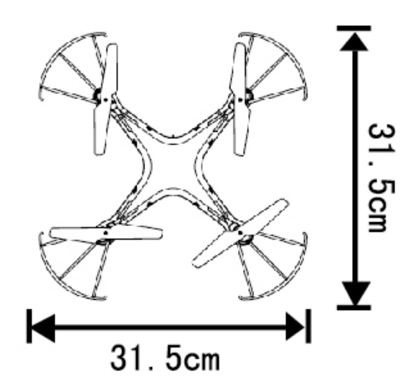
Brerkdown&Dlagram



Code	Description	Quantity	Code	Description	Quantity	Code	Description	Quantity
01	Upper body	1	08	Receiver motor	2	15	Landing skids	4
02	Lower body	1	09	Receiver board	1			
03	Rotating blade	2	10	Lampshades	4			
04	Reversing blade	2	11	Light boards	4			
05	Protecting frames	4	12	Battery	1			
06	Battery cover	4	13	Gear	4			
07	Rotating motor	2	14	Camera	1			

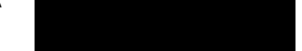
MAIN PARAMETER





Body length: 31.5cm	Main motor code: ø8
Body width: 31.5cm	Battery: 3.7V 500 mAh Li-poly
Body high: 10. 5cm	

CENTRO ASSISTÊNCIA TÉCNICA



SERVICIO POST-VENTA /AFTER SALES SERVICE :

O cliente deverá solicitar através dos contactos disponíveis a abertura de um processo de reparação/assistência.

El cliente debe solicitar a través de los contactos disponibles para abrir un proceso de reparación / asistencia

The customer must request through the contacts available to open a process of repair / assistance.

1. Antes de reportar qualquer situação ao nosso SPV certifique-se que leu devidamente o manual de instruções existente na embalagem do produto
2. A avaria deve ser sempre reportada ao nosso SPV através do e-mail **spv@ajaguiar.com** ou através do telefone (+351) 22 082 45 21
3. Antes de enviar, deve aguardar resposta ao e-mail que terá em anexo um processo RMA (Retorno de Material Autorizado)
4. Deverá anexar o processo RMA e enviar juntamente com o produto em causa para a seguinte morada:

SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71

cat@ajaguiar.com

DEP. DE QUALIDADE

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

dep.qualidade@ajaguiar.com

[redacted]



AVISOS : A Garantia Geral apenas cobre as avarias de produção ou montagem, sendo da competência exclusiva do Centro de Assistência do distribuidor a determinação da sua origem e resolução. A falta de cuidado ou de manutenção pode originar avarias nao cobertas pela Garantia Geral.

ADVERTENCIA : La garantía sólo cubre defectos generales de fabricación o el montaje, siendo exclusiva responsabilidad del centro de servicio del concesionario para determinar su origen y su resolución. La falta de cuidado o mantenimiento puede causar un mal funcionamiento.A falta de cuidado ou de manutenção pode originar avaria no están cubiertos por la garantía general.

WARNING : The General Warranty only covers faults of manufacture or assembly, being the sole responsibility of the dealer service center to determine its origin and resolution. The lack of care or maintenance may cause malfunction not included in the General Warranty.

EC Declaration of Conformity

Declaracion de Conformidad EU/Declaração de Conformidade CE

Items Number/ Referências : X3 / X5S / X5SC
Batch-SN/Lote- Série nº/ Produción nº: 03/2015
Description/ Designação/Descripción: 2.4G Quadcopter
Manufacturer / Fabricante: Syma Toys Industrial Co. , Ltd
Address/Endereço/Dirección: 2 Road West Xingye Laimei Industrial Park Chenghai Shantou Guangdong
Postal Code/ Código Postal/ Localidad: 515800

DoC issue under the sole responsability of the manufacturer, confirms product compliance with all the essential requirements and any other stated in below Directives.
D. C. emitida sob a exclusiva responsabilidade do fabricante, confirma que este produto está em conformidade
Object of the declaration/Objeto de la Declaración/ Objecto da Declaração:





The Object of the Declaration described above is in conformity with all relevant EC legislation./ O Objecto desta Declaração mencionado acima está em conformidade e harmonia com a legislação Comunitária em

Directive 2009/48/EC - Safety & Conformity	Yes	X	Not Aplicable	☐
Directive 1907/2006/EC - SVHC/ECHA/REACH	Yes	X	Not Aplicable	☐
Directive 2005/84/EC - Phtalates	Yes	X	Not Aplicable	☐
Directive 2002/95/EC - RoHS	Yes	X	Not Aplicable	☐
Directive 1999/5/EC - R & TTE	Yes	X	Not Aplicable	☐
Directive 2004/108/EC - EMC	Yes	X	Not Aplicable	☐
EN 62115- Safety Standards of Electrical Toys	Yes	X	Not Aplicable	☐
EN71- Part 1, 2 & 3	Yes	X	Not Aplicable	☐
Others:	Yes	☐		☐

In harmony with the the Standards above and tests done, the Conformity is declared and confirmed by
Em harmonia com o enunciado a entidade certficadora é/Entidad Certificadora: TUV

Date: March/15

Signature

Stamp

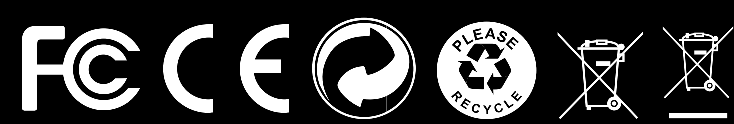


giros®



SEDE / SHOWROOM / OFFICE

Avenida Principal, 4300 | 4535-013
Lourosa | PORTUGAL
T. +(351) 22 745 54 02 | F. +(351) 22 745 99 04
www.ajaguiar.com | mail@ajaguiar.com








SPECIFICATIONS AND COLORS OF CONTENTS MAY VARY FROM PHOTO
Especificações e cores do conteúdo podem variar das ilustrações.
Especificaciones Colores y contenidos pueden variar de las ilustraciones.